**文章编号:**1004-2474(2017)02-0260-05

# 新型高频硅基超声雾化器的结构仿真及制作

张 轲<sup>1,2</sup>, 苗 斌<sup>2,3</sup>, 丁祥桢<sup>2,5</sup>, 顾智琦<sup>2,6</sup>, 潘天龙<sup>7</sup>, 李加东<sup>2,3,4</sup>, 吴东岷<sup>2,3</sup>, 张秋菊<sup>1</sup> (1. 山东师范大学物理与电子科学学院, 山东济南 250014; 2. 中国科学院 苏州纳米技术与纳米仿生研究所国际实验室,

江苏 苏州 215123;3. 中国科学院 苏州纳米技术与纳米仿生研究所纳米器件与应用重点实验室,江苏 苏州 215123; 4. 中国科学院 长春光学精密机械与物理研究所应用光学国家重点实验室,吉林 长春 130033;5. 中国科学院大学 材料科学与光电技术 学院,北京 100049;6. 中国科学技术大学 纳米技术与纳米仿生学院,江苏 苏州 215123;7. 厦门大学 航空航天学院,福建 厦门 361000)

摘 要:设计并制作了一种液路自对准的高频硅基超声雾化器,利用有限元分析软件对器件的特性进行了系统的仿真分析,得到施加 30 V的激励电压后器件的阻抗特性,相应谐振频率下的位移、应力分布及变幅杆各部分振动位移随时间的瞬态变化图。结果表明,仿真分析与理论设计相符。最后,通过微机电系统(MEMS)工艺制备了谐振频率为1 MHz的硅基超声雾化器,为后期实验测试打好基础。

关键词:高频硅基超声雾化器;有限元分析;谐振频率;变幅杆;微机电系统 中图分类号:TN384;O426 **文献标识码:**A

#### Simulation and Fabrication of High-Frequency, Silicon-based Ultrasonic Nebulizer

# ZHANG Ke<sup>1,2</sup>, MIAO Bin<sup>2,3</sup>, DING Xiangzhen<sup>2,5</sup>, GU Zhiqi<sup>2,6</sup>, PAN Tianlong<sup>7</sup>, LI Jiadong<sup>2,3,4</sup>, WU Dongmin<sup>2,3</sup>, ZHANG Qiuju<sup>1</sup>

 School of Physics and Electronics, Shandong Normal University, Jinan 250014, China; 2. International Lab. for Adaptive Bio-nanotechnology, Suzhou Institute of Nano-tech and Nano-bionics, Chinese Academy of Science, Suzhou 215123, China;
 Key Lab. of Nanodevices and Applications, Suzhou Institute of Nano-tech and Nano-bionics, Chinese Academy of Sciences, Suzhou 215123, China; 4. State Key Lab. of Applied Optics, Changchun Institute of Optics Fine Mechanics and Physics, Chinese Academy of Science, Changchun 130033, China; 5. University of Chinese Academy of Sciences College of Materials Science and Opto-Electronic Technology, Beijing 100049, China; 6. School of Nano Technology and Nano Bionics, University of Science and Technology of China, Suzhou,

215123, China; 7. School of Aerospace Engineering, Xiamen University, Xiamen 361000, China)

**Abstract**: This paper presents the design and fabrication of high-frequency, silicon-based ultrasonic atomizer which has the self-aligned fluid path. With the aid of finite element analysis software, we simulated and analyzed the characteristics of the device systematically. The characteristics of impedance, displacement and stress distributions at a certain resonant frequency, and displacement of the amplitude transformer of each part changing with the time are also obtained after the voltage of 30 V is applied to the device. The results show that the simulation agrees with the design. Finally, we fabricate a silicon-based ultrasonic atomizer with the resonant frequency of 1 MHz using MEMS technology. All these works have paved the way for the further testing.

Key words: high-frequency silicon-based ultrasonic atomizer; finite element analysis; resonant frequency; amplitude transformer; microelectromechanical systems (MEMS)

0 引言

当下大气污染严重,下呼吸道疾病患者增加,传 统的吃药打针方式已不能满足大众的健康需求。吸 入治疗法是一种非常重要的非注射给药途径,是治 疗呼吸道疾病较盛行的医疗方法<sup>[1]</sup>。医用雾化器是 吸入给药的核心装置,主要有超声雾化器、空气压缩 式雾化器和网式雾化器。传统的超声雾化器利用超 声原理将药物液化,使用时几乎无噪音,但产生的雾

收稿日期:2016-10-11

基金项目:江苏省科技支撑计划工业部分基金资助项目(BE2013056);自然科学基金资助项目(61573346,61104226);中国科学院青年促进会人才基金资助项目(2014278);应用光学国家重点实验室资助项目;江苏省自然科学基金资助项目(BK20130363)

**作者简介:**张轲(1991-),男,山东泰安人,硕士,主要从事硅基超声雾化器的研究。E-mail:zhangke2015@sinano.ac.cn。通信作者:李加东 (1980-),男,山东临沂人,研究员,主要从事生化信息检测及传感器技术及微纳机电系统(MEMS/NMMS)方向的研究。Email:jdli2009@sinano.ac.cn。

粒较大,很多雾粒不能到达下呼吸道:空气压缩式雾 化器(也叫射流式雾化)根据文丘里喷射原理,通过 压缩空气实现雾化,得到的粒径较小,但粒径分布较 广泛,不能准确地将药物投递到下呼吸道,且需要压 缩机,噪声较大;网式雾化器具超声雾化器和压缩雾 化器的特点,喷雾方式是利用微小的超声波振动和 网式喷雾头构造喷雾,如 Pari eFlow, Philips I-net 等品牌,产生的粒径较小,几乎无噪音,但仍存在粒 径分布广泛的问题(有高几何标准偏差(GSD)),小 于Ø5 μm的雾粒约占 70%,且网结构的使用易产 生堵塞网孔问题<sup>[1-4]</sup>。因此, Tsai 等<sup>[4-5]</sup>基于微机电 系统(MEMS)技术研究了一种新结构的高频硅基 超声雾化器,得到质量中位直径(MMD)为 Ø2.5 µm,雾滴基本小于Ø5 µm,较好地解决了现 在流行商用雾化器粒径分布广泛问题,且具有无噪 音,体积小,无需网结构的优点。但该雾化器的结构 在使用时存在液体进入端因输液软管的存在而易引 入外力,引起器件性能不稳定的问题,同时在高频硅 基超声雾化器的理论设计过程中,Tsai 等基于有限 元分析软件主要进行了相关的模态分析,并未针对 器件进行相应的应变及应力分布分析,也未详细研 究器件的起振过程。因此,本文提出了一种具有液 路自对准功能的高频硅基超声雾化器,同时利用多 物理场仿真软件对其施加交流信号后的位移,应力 分布情况及起振情况进行了系统的仿真分析,与理 论设计相互验证,并利用 MEMS 工艺进行了制备。 相关工作为雾化器的后期实验测试奠定了基础。

1 雾化器结构设计

超声雾化器是由换能器驱动部分和硅谐振部分 组成,还有供液体流动的中央通道。驱动部分包括 1对压电换能器(PZT)和矩形硅,谐振部分是由 3 个傅里叶变幅杆串级组成。在压电换能器上施加交 流激励,利用压电效应将电能转化成机械能,机械能 在谐振部分沿纵向得到放大,在尖端产生最大纵向 振幅的驻波。当液体从雾化器尖端流出时,液体表 面毛细波形成。液体沿着纵向流动,振幅超过阈值 振幅时,不稳定的毛细波最终破碎成直径反比于超 声频率的雾滴<sup>[5]</sup>。阈值振幅 h。为

$$h_{\rm c} = \frac{2\mu}{\rho} \sqrt{\frac{\rho}{\pi f \sigma}} \tag{1}$$

式中:µ为动态粘滞度;ρ为液体的密度;f为雾化频

率;σ为表面张力<sup>[6]</sup>。1 MHz 工作频率下,水的阈值 振幅为 0.34 μm。

图 1 为傅里叶变幅杆轮廓设计和仿真的矩形整 体坐标系。*x* 方向为平行于液体流动的中央通道的 方向,是〈110〉方向,即硅片的主平面方向;*z* 方向垂 直于晶圆面,是 PZT 的极化方向(即电场方向)。一 维模型下傅里叶变幅杆纵向粒子位移(即振幅)*u*<sub>x</sub> 与变化的横截面积*A*(*x*)之间的关系为

$$A(x)\frac{\partial^2}{\partial t^2}u_x = v_a^2\frac{\partial}{\partial x}\left(A(x)\frac{\partial}{\partial x}u_x\right)$$
(2)

式中  $v_a = \sqrt{\frac{Y}{\rho'}}$ 为声速, Y 为杨氏模量,  $\rho'$ 为硅的密度。



$$U''(X) + U'(X) \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}X} (\ln A(X)) + \Omega^2 U(X) = 0$$
(3)

式中: $U = \frac{u_x}{l}$ ;  $X = \frac{x}{l}$ , x 表示坐标, l 为傅里叶变幅杆的长度; X 表示 x 归一化后的坐标;  $\Omega = \frac{2\pi l}{\lambda}$ ;  $\lambda = \frac{v_a}{f}$ ,  $\lambda$ 为声波波长, f 为工作频率。设计的基本方程为

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}X}(\ln A(X)) = -\frac{U''(X) + \Omega^2 U(X)}{U'(X)} \qquad (4)$$

我们需要寻找一个函数*U*(*X*)满足能表达傅里叶变 幅杆特性的边界条件,边界条件<sup>[7]</sup>为

1) 变幅杆两端无应力,所以无应变,因此, U'(0)=0,U'(1)=0。

2) 变幅杆两端振幅比是一*M*,符号表示反向,因此,*U*(0)=*U*<sub>0</sub>,*U*(1)=-*MU*(0)。

3) 侧面的梯度应处处有限且连续。从式(3)可 看出, $U' \rightarrow 0$ , $(U'' + \Omega^2 U) \rightarrow 0$ 也应尽快得到满足,除 X=0和X=1处的必要一阶零点,U'(X)在 0 ≪  $X \ll 1$ 范围内无零点,因此,2个必要条件为 $U''(0) = -\Omega^2 U_0, U''(1) = M\Omega^2 U_0$ 。

4) 低振幅端的表面坡度设为 0,即  $X \rightarrow 0$  时,

 $\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}X}(\ln A)$ →0,因此,U'''(0) = 0,为了对称,U'''(0)也为0。

我们选择归一化的粒子位移函数 U(X)形式为

$$U(X) = \sum_{k=0}^{4} \alpha_k \cos(k\pi X)$$
(5)

一旦 U(X) 及其派生物确定,那么横截面积 A(X)就可通过式(4)确定。因为硅片的厚度确定, 因此变幅杆的轮廓就能确定。一旦 M 和 $\Omega$ (或变幅 杆长度 l)确定,cos(4 $\pi$ X)的系数 $\alpha_4$  就成为四阶傅 里叶变幅杆的唯一参数,定义 $\alpha = \left[\frac{32}{M-1}\right] \left(\frac{\alpha_4}{U_0}\right)$ ,  $\gamma = \frac{\Omega}{\pi}$ 。为了得到相对纯粹的纵向振动,最大横截 面积的尺寸必须小于波长  $\lambda$ ,即小于  $\lambda/4$ , $l \approx \lambda/2$ 。 令 M = 2,当  $\gamma = 1$ .10, $\alpha = -0$ .19 时,能得到最好的 变幅杆形状,此时,单个傅里叶变幅杆将振幅放大 2 倍,超声雾化器的谐振部分(包含 3 个串级的傅里叶 变幅杆)将振幅放大 8 倍<sup>[5]</sup>。为了解决液体进入端 易引入外力的问题,同时使器件拥有液体自对准的 功能,在液体进入端增加支持结构,如图 2 所示。



图 2 新型雾化器三维示意图

### 2 仿真分析

## 2.1 仿真建模

利用有限元分析软件,对雾化器的谐振频率、位移、应力分布及起振过程等方面进行系统研究。根据理论计算出相应的尺寸,为确保仿真和实际更符合,建立了三维模型。压电换能器采用 PZT-5H,由 文献[8-9]得到的硅和 PZT-5H 材料参数如表 1、2 所示。

表1 硅的材料参数

	X < 110 >	$Y < \overline{1}10 >$	Z < 110 >
密度/(kg/m <sup>3</sup> )		2 329	
杨氏模量 Y/(10 <sup>10</sup> N/m <sup>2</sup> )	$Y_{11} = 16.91$	$Y_{22} = 16.91$	$Y_{33} = 13.013$
泊松比 <sub>2</sub>	$\nu_{12} = 0.062 2$	$\nu_{23} = 0.3617$	$\nu_{31} = 0.278 3$
切变系数 G/(10 <sup>10</sup> N/m <sup>2</sup> )	$G_{12} = 5.09$	$G_{23} = 7.96$	$G_{31} = 7.96$

表 2 PZT-5H 的材料参数				
	$X_{-}$	$Y_{-}$	$Z_{-}$	
密度/(kg/m <sup>3</sup> )		7 500		
介电常数 ε/ [10 <sup>-8</sup> C <sup>2</sup> /(J.m)]	1.505	1.505	1.302	
弹性劲度系数/ (10 <sup>10</sup> N/m <sup>2</sup> )	$c_{11} = 12.6$	$c_{12} = 7.95$	$c_{13} = 8.41$	
	$c_{22} = 12.6$	$c_{23} = 8.41$	$c_{33} = 11.7$	
	$c_{44} = 2.3$	$c_{55} = 2.3$	$c_{66} = 2.35$	
压电应变系数/ (10 <sup>-10</sup> C/N)	$d_{13} = -2.74$	$d_{23} = -2.74$	$d_{33} = 5.93$	
	$d_{42} = 7.41$	$d_{51} = 7.41$		
杨氏模量 Y/ (10 <sup>10</sup> N/m <sup>2</sup> )	$Y_{11} = 5.988$	$Y_{22} = 5.988$	$Y_{33} = 4.808$	
泊松比ν	$\nu_{12} = 0.287$	$\nu_{23} = 0.509$	$\nu_{31} = 0.409$	
剪切系数 G/ (10 <sup>10</sup> N/m <sup>2</sup> )	$G_{12} = 2.347$	$G_{23} = 2.299$	$G_{31} = 2.299$	

模型边界条件设定。压电片与硅片交界处接 地,非交界处接正弦交流信号,支撑处固定。硅材料 设为弹性材料,PZT-5H 设为压电材料。完成边界 条件设定后,将模型进行网格化,以便对其微分方程 进行求解。

#### 2.2 仿真结果与分析

在压电片 PZT-5H 上施加 30 V 的交流电压, 进行阻抗分析(见图 3),谐振频率为 0.991 2 MHz。 此时得到位移分布如图 4 所示。由图 4(a)可看出, 雾化器沿纵向振动,且此时振幅最大,雾化器达到谐 振状态。在上述结果中建立一维绘图组,使用线绘 图,可得到雾化器整体的位移分布情况。由图可看 出,雾化器在支撑处的振幅为 0,位移沿纵向分布, 位移在 3 个串级的变幅杆的尖端处得到逐级放大。 最大位移在最后一级变幅杆的尖端处,且最大位移 为 1.59 μm,远大于阈值振幅(0.34 μm),理论上可 实现雾化。进行应力分析(见图 5)可看出,应力最 大在最前面一节变幅杆中部,最大应力约 140 MPa, 远小于硅材料的许用应力。因此,设计符合我们的 要求,结构合理。





图 5 应力分布图

图 6 为雾化器性能与边界条件电压的关系。由 图可看出,最大位移和应力都随着电压增加而线性 增加。因此,要选择合适的电压,既要保证器件的最 大振幅超过阈值振幅,又要保证最大应力要在器件 允许的应力范围内。



研究了 30 V 电压下雾化器的稳态分布,接着研 究雾化器的瞬态变化。选取第一阶变幅杆的尾端、 尖端,第二阶变幅杆的尖端,第三阶变幅杆的尖端共 4 个点,分别记作点 1、点 2、点 3、点 4,作位移随时 间变化的点图(见图 7)。图 8 为雾化器起振的过 程。4 个点的位移都随时间增加,且最大位移呈现 1、2、4、8 倍放大。与前面的理论分析、稳态分析结 果一致。



3 制备工艺

图 9 为超声雾化器的工艺流程图。工艺流程主 要包括两次光刻和深硅刻蚀的过程,具体步骤:首先



正面光刻出中通道凹槽,深硅刻蚀出中通道凹槽,然 后背部光刻出雾化器形貌,背部深硅刻蚀,得到雾化 器器件,将器件键合起来,将压电陶瓷用导电银浆粘 在驱动块上,得到的实物图如图 10 所示。



图 10 雾化器实物图

4 结束语

本文设计并制备了具有液路自对准功能的高频 硅基超声雾化器,并作了系统的仿真分析,得到了器 件谐振频率,应变、应力分布。仿真结果表明,谐振 频率与设计值相比只有 0.8%的误差,施加 30 V电 压后,最大位移为 1.59  $\mu$ m,远大于阈值位移 0.34  $\mu$ m,可以保证器件实现雾化,产生的最大应力 为 140 MPa,在材料承受范围内,器件应变、应力都 和电压呈线性关系,仿真结果和设计符合较好。

#### 参考文献:

 [1] 沈苏静,汤黎明,凌刚.空气压缩雾化器取代超声雾 化器将成为必然趋势[J].中国医疗设备,2002,17
 (12):21-22.

(上接第 259 页)

- [10] YUL G,ZHANG G M,LI S Q, et al. Fabrication of arrays of zinc oxide nanorods and nanotubes in aqueous solution under an external voltage[J]. Journal of Crystal Growth, 2007, 299(1):184-188.
- [11] 华素坤,仲维卓. 热液条件下 ZnO 晶体的形成机理
  [J]. 人工晶体学报,1994,23(3):177-180.
  HUA S K, ZHONG W Z. Mechanism of forming ZnO crystal under hydrothermal condition [J]. Journal of Synthetic Crystals, 1994,23(3):177-180.
- [12] 李汶军,施尔畏,仲维卓,等.负离子配位多面体生长基 元的理论模型与晶粒形貌[J].人工晶体学报,1999,28 (2):117-125.

LI Wenjun, SHI Erwei, ZHONG Weizhuo, et al. Anion coordination polyhedron growth unit theory mode and

- [2] LASS J S, SANT A, KNOCH M. New advances in aerosolised drug delivery: vibrating membrane nebuliser technology. [J]. Expert Opinion on Drug Delivery, 2006, 3(5):693-702.
- [3] 朱寅.新型压电致动网孔式雾化器设计[D].南京:东 南大学,2006.
- [4] TSAI C S, MAO R W, LIN S K, et al. Faraday instability-based micro droplet ejection for inhalation drug delivery[J]. Technology, 2014, 2(1):75.
- [5] TSAISC, SONGYL, TSENGTK, et al. High-frequency, silicon-based ultrasonic nozzles using multiple Fourier horns[J]. IEEE Transactions on Ultrasonic Ferroelectrics & Frequency Control, 2004, 51(3): 277-285.
- [6] TSAI S C, TSAI C S. Linear theory on temporal instability of megahertz faraday waves for monodisperse microdroplet ejection[J]. IEEE Transactions on Ultrasonic Ferroelectrics & Frequency Control, 2013, 60 (8):1746-1755.
- [7] EISNER E. Design of sonic amplitude transformers for high magnification[J]. Journal of the Acoustical Society of America, 1963, 35(9):1367-1377.
- [8] WORTMAN J J, EVANS R A. Young's modulus, shear modulus, and poisson's ratio in silicon and germanium[J]. J Appl Phys, 1965, 36(1):153-156.
- [9] AULD B A. Acoustic fields and waves in solids[M]. US:Wiley,1973.

crystal morphology [J]. Journal of Synthetic Crystals, 1999,28(2):117-125.

[13] 刘小娣,陈书阳,闫家伟,等.复合溶剂热法可控合成 ZnO半导体纳米材料[J].南阳师范学院学报,2010,9 (9):31-34.

LIU Xiaodi, CHEN Shuyang, YAN Jiawei, et al. Controllable complex-solvothermal synthesis of ZnO semiconductor nanomaterials[J]. Journal of Nanyang Normal Universit, 2010, 9(9); 31-34.

- [14] CHENG J P,ZHANG X B,LUO Z Q. Oriented growth of ZnO nanostructures on Si and Al substrates[J]. Surf Coat Technol,2008, 202(19):4681-4686.
- [15] ZHONG W Z, HUA S K. Mechanism of forming ZnO crystal under hydrothermal condition[J]. Synth Cryst, 1994,23(3):177-180.